

- **Motivation:**

Erhöhung der Verkehrssicherheit durch den Einsatz integraler Sicherheitssysteme zur Optimierung der Unfalleintrittsbedingungen und Milderung der Unfallfolgen

- **Fragestellung:**

Durch welche gezielten Maßnahmen kann die Fahrdynamik des Ego-Fahrzeuges bei Kollision mit einem Fremd-Fahrzeug optimal beeinflusst werden?

- **Ziel:**

Potenzialabschätzung externer Stelleingriffe im Bereich Bremse/Lenkung mit Hilfe eines Funktionsanalyse-Tools als Basis für die Entwicklung von Eingriffsstrategien

- **Lösung:**

Erstellung eines auf der Fahrzeugsimulation basierenden automatisierten Analyse-Tools mit integrierter Kennfelderstellung zur Beurteilung von Stelleingriffsvariationen in definierten Kollisionsszenarien

